

Servoparameter der B2

Endstufe

In unserem Beispiel wären das dann 10.000 Impulse je Umdrehung. Das ist dann die Grundformel zur Berechnung innerhalb Mach3 /4 SIM Software.

Servoparameter B2 Drive:

P1-00 auf 1002 stellen

P1-42 auf 500 stellen = Nur für Bremse * (1000 = 1 Sekunde)

P1-44 auf 160 stellen

P1-45 auf 10 stellen

P1- 46 auf 500 stellen (Encoderauflösung für Referenzfahrt)

Rechenbeispiel für die Auflösung mit dem Softwaregetriebe:

160.000 Impulse (Motorauflösung B2) geteilt durch Parameter P1-44

- Multipliziert mit Parameter P1-45 ergibt die Impulse pro Umdrehung.

In unserem Beispiel wären das dann 10.000 Impulse je Umdrehung. Das ist dann die Grundformel zur Berechnung innerhalb Mach3 /4 SIM Software.

Ausgänge / Eingänge zuweisen

Je nach Firmware können die mit ** nicht auf 0X0100 gesetzt werden, verwenden Sie dann die Alternative !

Digitale Eingänge :

P2-10 auf 0x0101

P2-11 auf 0x0100 ** Alternative 0X102 (Alarm Reset)

P2-12 auf 0x0100 ** Alternative 0X102 (Alarm Reset)

P2-13 auf 0x0100 ** Alternative 0X102 (Alarm Reset)

P2-14 auf 0x0102

P2-15 auf 0x0000

P2-16 auf 0x0000

Digitale Ausgänge

P2-17 auf 0x0121

P2-18 auf 0x0101

P2-19 auf 0x0100 ** Alternative 0X103 (Motor Zero Speed)

P2-20 auf 0x0100 ** Alternative 0X103 (Motor Zero Speed)

P2-21 auf 0x0100 ** Alternative 0X103 (Motor Zero Speed)

P2-22 auf 0x0000

“ Achtung: Diese Parameter stellen die Grundeinstellungen der B2 für unsere Kabel da. Diese Einstellungen können erheblich abweichen !

Revision #1

Created 2026-09-03 10:48:09 UTC by Admin

Updated 2026-09-04 19:30:04 UTC by Admin